

「にゅ〜ろす」ニューラルネットワーク仕様書

1. リバーシゲームの概要

リバーシゲームとは、2名で対戦するボードゲームです。ボードには8×8マスの格子が切られ、各々のマス目の中に石が置かれます。対戦する2名は黒石を置く側と白石を置く側の双方に分かれます。黒石側が先手で、黒石側と白石側が交互に1つずつ自分の石をボード上に置いていきます。最後に多くの石がボード上にある側の勝利となります。

ゲーム開始時には、ボードの中心に黒白2個ずつの石が置かれます。ゲーム中、石を打てる場所は、既にボード上にある自分色の石と、これから打つ石との間に、隙間なく相手色の石が並んでいる所だけです。石を打つ際には、このようにして挟まれた場所を自分の石に置き換えます。新しく打った石から見て8方全てについて、相手色の石が自分色の石に挟まれている場合は、置き換えの対象となります。ゲームの途中で1方だけが打ち場のない場合は、パスとなり順番が飛ばされます。また、双方ともに打ち場のない場合はゲーム終了となります。

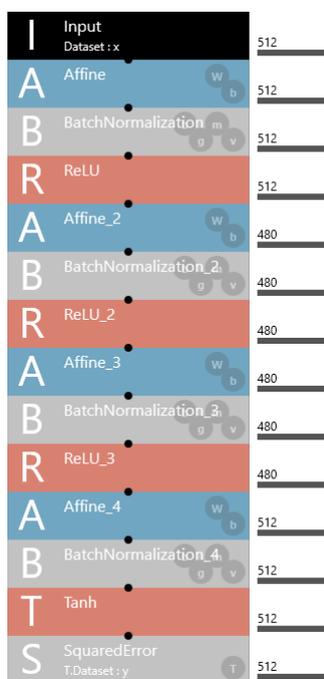
2. 「にゅ〜ろす」の概要

にゅ〜ろすは思考ルーチンにニューラルネットワークを使用した、人間 v.s. コンピュータの対戦型リバーシゲームです。思考ルーチン是对戦を重ねるごとに強く賢くなっていきます。ニューラルネットワークデータは、にゅ〜ろす終了時ににゅ〜ろすの作業フォルダ中に、データファイル"neuroth.dat"として格納されます。

にゅ〜ろすは単純にリバーシゲームを楽しむことを目的として開発しました。そのため、カスタマイズ機能やオプション機能はほとんど付いていません。その代わり、リバーシゲームを楽しむための手続きを極力簡単にして、実行後すぐにゲームが楽しめて、中断したい時にはすぐに終了できるように設計しています。

3. ネットワークの仕様

「にゅ〜ろす」 version 4.32 では、各面の評価関数として、5 層のニューラルネットワークを使用しています。ネットワーク構造はほぼ下図の通りです。
※実際には入力層出口にも閾値と活性化関数を使用しています。



3.1. 入力層の仕様

入力層は 512 個(64 × 8)の float32 で構成しています。このうち 64 個を 1 グループとして、8 グループの面情報を格納しています。各グループの情報は次の通りです。現在の面に対して、自手が置く位置を決めた上で、次の面情報を入力層に格納します。

- (1) 現手を置いたとき、変化するマスの位置
- (2) 現手を置いたとき、次手が取れる位置
- (3) 現在の面の、自石の位置
- (4) 現在の面の、他石の位置
- (5) 現在の面の、空マスの位置
- (6) 現在の面になるとき、変化した位置
- (7) 現在の面で、自手を置ける位置
- (8) 現在の面の、自石か他石かの区別

3.2. 隠れ層の構造

隠れ層は2層が512個のfloat32、3・4層が480個の同じくfloat32で構成しています。入出層を含め全層は、全層結合層(Affine)で接続しています。また、全層で正規化(Normalization)を行っています。

3.3. 活性化関数

入力層と最終層を除き、ReLUを採用しました。次のような簡単なコードで実現できるので、CPU/GPUいずれの実行時も高速に動作します。

- ReLU 処理 : $(in > 0) * in$
- 微分処理 : $(in > 0) * grad$

また、出力層は ± 1 を取り出すために、tanhを採用しています。コンパイル時にtanhの計算結果を配列に格納し、実行中は配列を参照することで高速動作させています。

3.4. 出力層の仕様

出力層は64個を1グループとして、現在の面に置くべきマスの位置に1が、置けるけど置くべきでない位置に-1が、それぞれ格納されることを期待値とします。全8グループの格納場所には、奇数グループは1グループと同じ値を、偶数グループは1グループの正負反転値を期待値とします。差動化して正負のバランスを取ることで、学習の進み方を安定化しています。

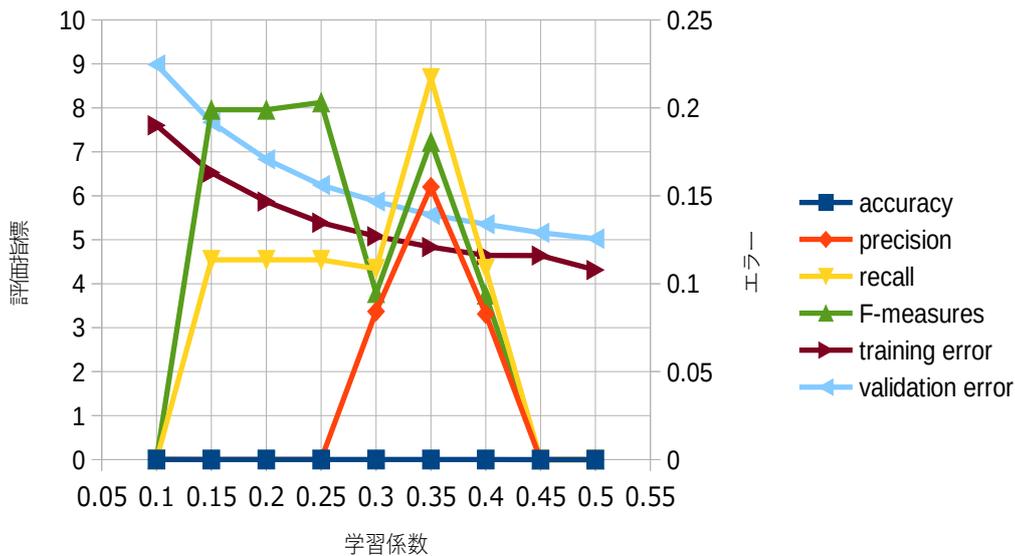
3.5. 最適化手法

にゅ〜ろすでは、SGDを用いた最適化を行っています。学習データが面単位なので各回の変化が大きく、学習結果をネットワークに長期記憶させることが課題です。そのため、比較的大きな学習係数と小さな学習係数をネットワーク中で混在させて、各回の特徴の記憶と全体の流れの記憶を両立させています。

4. 細かな調整

4.1. 学習係数の依存性

Neural Network Console を用いて、SGD の学習係数依存性を見てみました。学習係数が 0.15~0.4 の範囲でネットワークが反応しているように見えます。今版の学習係数は 0.2~0.4 の範囲で使用しています。



4.2. ネットワークの発散

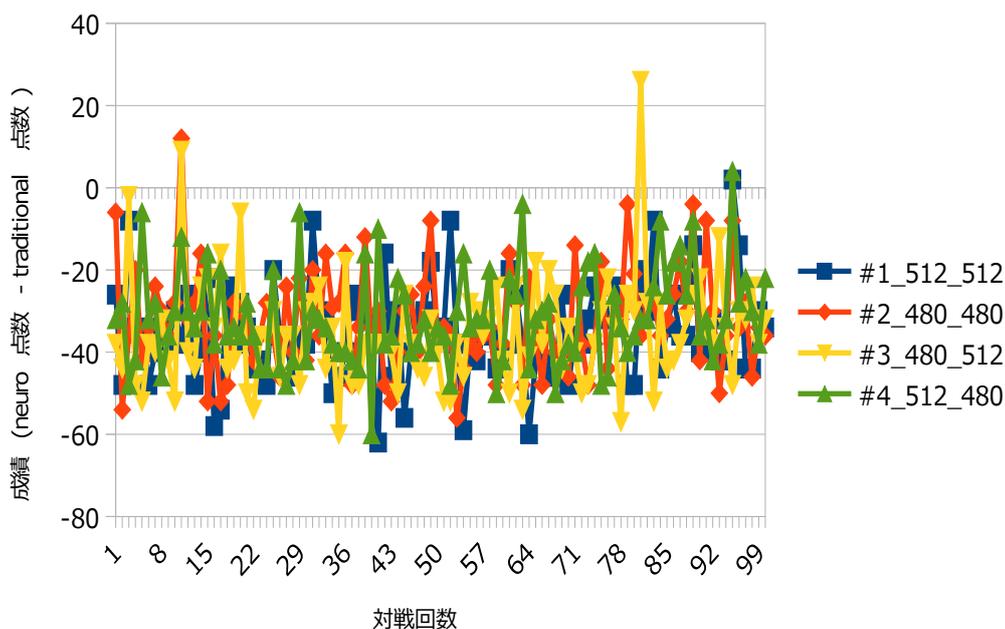
活性化関数に tanh を使った場合、バグの無い限り発散はしませんでした。ReLU を使うと簡単に発散してしまいます。にゅ〜ろすでも tanh を生のままで、デモモードにて 100 戦くらいやると、中間層の結合係数や閾値が発散して nan になってしまいます。

これを抑えるために全層に σ を用いた正規化を使用していますが、まだ十分でないケースがあります。今版では追加の暫定対策として次の特殊な ReLU を使用しています。今後、何らかの見直しを行う予定です。

- ReLU 処理 : $(in > 0 \ \&\& \ in < 1000) * in + 1000 * (in \geq 1000)$
- 微分処理 : $(in > 0 \ \&\& \ in < 1000) * grad$

4.3. ネットワークのくびれ

多層ニューラルネットワークの隠れ層のセル数を絞る方法は、多くの文献で語られるようになりました。今版では、入出力層の512個に対し、3・4層を480個に絞っています。にゅ〜ろすのデモモードを使って、この効果を見てみました。結果はあまり変わらなかったのですが、両層とも480個のときの平均成績が若干良く、発散の程度も低かったので採用しました。



5. 「にゅ〜ろす」のコマンドラインオプション

-help オプションで usage を表示します。

```
> neuroth -help
```

```
Neuroth version 4.32 Copyright (c) 1994-2020 by Kappa v.v.v
```

```
usage: neuroth [option]
```

```
option)  -mode      <MODE>   : MODE = win*|text|demo
          -think   <TYPE>   : TYPE = neuro*|traditional
          -cuda    <#GPU>  : with CUDA on #GPU
          -dump    : debug info for neural network
          -nnc     : csv for neural network console
```

6. ネットワーク情報の出力

6.1. ネットワーク統計データの出力 (-dump)

テキストモードかデモモード(-mode text | demo)実行時に、1戦終了毎にネットワークの統計データを表示します。出力対象のネットワークは、s<n>: 閾値、n<n>:結合係数、d<n>:最終手の伝搬データ、b<n>:最終手の逆伝搬のデータで、nは入力層側からの順番です。統計データは該当ネットワーク中の平均(ave)、標準偏差(sd)、最小値(min)、最大値(max)を表示します。

| | | | | |
|------|--------|-------|--------|-------|
| s<n> | ave | sd | min | max |
| : | 0.06 | 0.62 | -1.40 | 2.93 |
| : | : | : | : | : |
| n<n> | ave | sd | min | max |
| : | -0.05 | 0.55 | -3.70 | 3.53 |
| : | : | : | : | : |
| d<n> | ave | sd | min | max |
| : | -0.509 | 0.763 | -1.000 | 1.000 |
| : | : | : | : | : |
| b<n> | ave | sd | min | max |
| : | 0.004 | 0.301 | -1.247 | 1.266 |
| : | : | : | : | : |

6.2. Neural Network Console 用データの出力(-nnc)

ソニー製 Neural Network Console 用の CSV ファイルを表示します。全てのモードで有効です。リダイレクトでファイルに出力して使用します。

以上